

УДК 517.98

О. Ю. ДЕЙНЕКА

УМОВИ ІСНУВАННЯ І ЄДИНОСТІ ОБМЕЖЕНИХ РОЗВ'ЯЗКІВ СИСТЕМИ ТЕЛЕГРАФНИХ РІВНЯНЬ З ЛІНІЙНИМИ НЕОДНОРІДНИМИ КРАЙОВИМИ УМОВАМИ

O. Yu. Dejneka. *Condition of existence and unity of restricted solutions for system of telegraph equations with linear nonhomogeneous boundary conditions*, *Matematychni Studii*, **17** (2002) 59–66.

Necessary and sufficient conditions of existence and uniqueness of bounded solutions of linear boundary value problem for system of telegraph equations are obtained.

О. Ю. Дейнека. *Условия существования и единственности ограниченных решений системы телеграфных уравнений с линейными неоднородными граничными условиями* // *Математичні Студії*. – 2002. – Т.17, №1. – С.59–66.

Получены необходимые и достаточные условия существования и единственности ограниченных решений системы телеграфных уравнений с линейными неоднородными граничными условиями.

Задача про існування єдиного обмеженого розв'язку системи телеграфних рівнянь з лінійними відносно невідомих функцій крайовими умовами для одновимірного випадку вивчалась в [1] за допомогою відомого переходу ([2]) від даної задачі до відповідного диференціально-різницевого рівняння з подальшим зведенням її до задачі про оборотність s -неперервних операторів. У цій статті розглядається n -вимірний аналог такої задачі із сталими коефіцієнтами в лінійних неоднорідних крайових умовах.

1. Постановка задачі. Нехай $C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ — простір неперервних і обмежених на \mathbb{R} функцій $z = z(t)$ зі значеннями в \mathbb{R}^n та нормою $\|z\|_{C^0} = \sup_{t \in \mathbb{R}} \|z(t)\|_{\mathbb{R}^n}$, $C^p(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ — простір p -раз диференційованих на \mathbb{R} функцій $z = z(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, для яких $z', \dots, z^{(p)} \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ ($p \in \mathbb{N}$), з нормою $\|z\|_{C^p} = \max \{ \|z\|_{C^0}, \|z'\|_{C^0}, \dots, \|z^{(p)}\|_{C^0} \}$ і $C^{1,1}([0, l] \times \mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ — простір неперервних і обмежених на $[0, l] \times \mathbb{R}$ функцій $z = z(x, t)$ із значеннями в \mathbb{R}^n , частинні похідні $z'_x(x, t)$ та $z'_t(x, t)$ яких також неперервні і обмежені на $[0, l] \times \mathbb{R}$, з нормою

$$\|z\|_{C^{1,1}} = \max \left\{ \sup_{x \in [0, l], t \in \mathbb{R}} \|z(x, t)\|_{\mathbb{R}^n}, \sup_{x \in [0, l], t \in \mathbb{R}} (\|z'_x(x, t)\|_{\mathbb{R}^n} + \|z'_t(x, t)\|_{\mathbb{R}^n}) \right\}, \quad l > 0.$$

Розглянемо систему рівнянь

2000 *Mathematics Subject Classification*: 35F15.

$$\begin{cases} A \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} = -\frac{\partial v(x, t)}{\partial x}, \\ A \frac{\partial v(x, t)}{\partial t} = -\frac{\partial u(x, t)}{\partial x}, \end{cases} \quad (x, t) \in [0, l] \times \mathbb{R}, \quad (1)$$

з лінійними крайовими умовами

$$\begin{cases} Cu(0, t) + Dv(0, t) = f(t), \\ E \frac{\partial u(l, t)}{\partial t} + Fu(l, t) + Gv(l, t) = g(t), \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}, \quad (2)$$

де $A = \text{diag}(a_1, \dots, a_n)$, $a_j > 0$, $j \in \{1, \dots, n\}$; l — фіксоване додатне число; C, D, E, F, G — дійсні сталі матриці n -го порядку; $f(t) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ і $g(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$.

З'ясуємо умови існування та єдиності обмеженого розв'язку $u(x, t)$, $v(x, t) \in C^{1,1}([0; l] \times \mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ задачі (1), (2) для будь-яких функцій $f(t) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ і $g(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$.

2. Основний результат. Нехай $\det(D + C) \neq 0$. Введемо в розгляд матричнозначну функцію

$$H(\varphi) = \sum_{\nu, k=1}^n \exp\{-i\varphi(a_\nu + a_k)\} P_\nu (D + C)^{-1} (D - C) P_k, \quad \varphi \in \mathbb{R},$$

де $P_k = \text{diag}(\delta_{k1}, \dots, \delta_{kn})$, δ_{pq} — символ Кронекера, i — уявна одиниця.

Справедливе твердження.

Теорема 1. Нехай $\det E \neq 0$ і $\det(D + C) \neq 0$. Для того, щоб задача (1), (2) мала єдиний обмежений розв'язок для довільних $f(t) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, $g(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ необхідно і достатньо, щоб

$$\inf_{\varphi \in \mathbb{R}} |\det(I + H(\varphi))| > 0 \quad (3)$$

та

$$\inf_{\varphi \in \mathbb{R}} |\det(i\varphi(I + H(\varphi)) + E^{-1}(G - F) + E^{-1}(F + G)H(\varphi))| > 0, \quad (4)$$

де I — одинична матриця.

Для доведення цього твердження скористаємося відомим методом, описаним, наприклад, у книзі [2]. В основі цього методу лежить перехід від задачі (1), (2) до відповідної задачі для диференціально-різницевого рівняння.

3. Зв'язок між крайовою задачею (1), (2) та диференціально-різницеvim рівнянням. Як відомо з [3], будь-який розв'язок системи (1) у випадку, коли $n = 1$, можна подати у вигляді

$$\begin{cases} u(x, t) = \varphi(t - a_1 x) + \theta(t + a_1 x), \\ v(x, t) = \varphi(t - a_1 x) - \theta(t + a_1 x), \end{cases}$$

де $\varphi, \theta \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

Подібно, для довільного $n > 1$ загальний розв'язок системи (1) можна подати у вигляді

$$\begin{cases} u(x, t) = \sum_{k=1}^n P_k(\varphi(t - a_k x) + \theta(t + a_k x)), \\ v(x, t) = \sum_{k=1}^n P_k(\varphi(t - a_k x) - \theta(t + a_k x)), \end{cases} \quad (5)$$

де $\varphi, \theta \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, а P_k ($k \in \{1, \dots, n\}$) — матриці проектування з п.2.

Оскільки $\det[(C + D)E] \neq 0$ то, враховуючи (5), перепишемо крайові умови (2) у вигляді

$$(C + D)\varphi(t) + (C - D)\theta(t) = f(t), \quad (6)$$

$$\begin{aligned} E \sum_{k=1}^n P_k \frac{d\varphi(t - a_k l)}{dt} + E \sum_{k=1}^n P_k \frac{d\theta(t + a_k l)}{dt} + \\ + (F + G) \sum_{k=1}^n P_k \varphi(t - a_k l) + (F - G) \sum_{k=1}^n P_k \theta(t + a_k l) = g(t). \end{aligned} \quad (7)$$

Далі, з (6) знаходимо, що

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^n P_k \varphi(t - a_k l) = \sum_{k=1}^n P_k (C + D)^{-1} (D - C) \theta(t - a_k l) + \\ + \sum_{k=1}^n P_k (C + D)^{-1} f(t - a_k l). \end{aligned} \quad (8)$$

Тепер зробимо заміну

$$y(t) = \sum_{k=1}^n P_k \theta(t + a_k l) \quad (9)$$

і виразимо $\sum_{k=1}^n P_k (C + D)^{-1} (D - C) \theta(t - a_k l)$ через функцію $y(t)$. З (9) випливає, що

$\theta(t) = \sum_{k=1}^n P_k y(t - a_k l)$. Тоді

$$\sum_{k=1}^n P_k (C + D)^{-1} (D - C) \theta(t - a_k l) = \sum_{k, \nu=1}^n P_k (C + D)^{-1} (D - C) P_\nu y(t - (a_k + a_\nu)l).$$

Отже, використовуючи останню рівність, а також (7), (8) і (9), отримаємо, систему

$$(C + D)\varphi(t) + (C - D) \sum_{k=1}^n P_k y(t - a_k l) = f(t), \quad (10)$$

$$\frac{dy(t)}{dt} + \sum_{\nu, k=1}^n P_k (C + D)^{-1} (D - C) P_\nu \frac{dy(t - (a_k + a_\nu)l)}{dt} + E^{-1} (F - G) y(t) +$$

$$+E^{-1}(F+G) \sum_{\nu,k=1}^n P_k(C+D)^{-1}(D-C)P_\nu y(t-(a_k+a_\nu)l) = \psi(t), \quad (11)$$

де

$$\begin{aligned} \psi(t) = E^{-1}g(t) - \sum_{k=1}^n P_k(C+D)^{-1} \frac{df(t-a_k l)}{dt} - \\ - E^{-1}(F+G) \sum_{k=1}^n P_k(C+D)^{-1} f(t-a_k l). \end{aligned} \quad (12)$$

Розглянемо диференціально-різницеве рівняння (11), в якому $\psi(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$.

Лема. Нехай $f(t) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, $g(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$. Тоді задача (1), (2) має єдиний обмежений розв'язок в тому і лише в тому випадку, коли рівняння (11) за умови (12) має єдиний обмежений розв'язок.

Доведення. Зауважимо спочатку, що на підставі [3] загальний розв'язок (1) має вигляд (5), тому між простором обмежених розв'язків (u, v) рівняння (1) та простором пар функцій $(\varphi, \theta) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n) \times C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ існує взаємно-однозначна відповідність, задана правилом (5). Зрозуміло, що для довільних фіксованих $f(t) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, $g(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ пара (u, v) задовольняє умову (2) тоді і лише тоді, коли відповідна до неї пара (φ, θ) задовольняє систему рівнянь (6), (7). Система (6), (7) методом виключення і заміною (9) зводиться до еквівалентної до неї системи (10), (11) за умови (12).

Система (10), (11) за умови (12) має єдиний обмежений розв'язок тоді і лише тоді, коли рівняння (11) за умови (12) має єдиний обмежений розв'язок. Звідси випливає твердження леми.

Зрозуміло, що при дослідженні однозначної розв'язності рівняння (11) за умови (12), досить вивчити рівняння (11) з довільною правою частиною.

Зауважимо, що із співвідношень (5), (6), (9) розв'язок задачі (1), (2) визначається через розв'язок рівняння (11) у наступний спосіб

$$\begin{aligned} u(x, t) = \sum_{k=1}^n P_k \left((C+D)^{-1} \left(f(t-a_k x) + (D-C) \sum_{\nu=1}^n P_\nu y(t-a_k x - a_\nu l) \right) + \right. \\ \left. + \sum_{\nu=1}^n P_\nu y(t+a_k x - a_\nu l) \right), \\ v(x, t) = \sum_{k=1}^n P_k \left((C+D)^{-1} \left(f(t-a_k x) + (D-C) \sum_{\nu=1}^n P_\nu y(t-a_k x - a_\nu l) \right) - \right. \\ \left. - \sum_{\nu=1}^n P_\nu y(t+a_k x - a_\nu l) \right). \end{aligned}$$

□

4. Допоміжні твердження. Для доведення теореми 1 нам потрібні деякі відомі результати, зокрема, стосовно властивостей c -неперервних операторів. Нагадаємо, що оператор $B \in L(C^p, C^q)$ називається c -неперервним, якщо для довільних $\varepsilon > 0, T > 0$ існують $\delta > 0, Q > 0$ такі, що $\sum_{k=0}^q \left\| \frac{d^k(Bx)(t)}{dt^k} \right\|_{\mathbb{R}^n} < \varepsilon$ для всіх $t \in [-T, T]$, коли $\sum_{k=0}^p \left\| \frac{d^k x(t)}{dt^k} \right\|_{\mathbb{R}^n} < \delta$ для всіх $t \in [-Q, Q]$ і $\|x\|_{C^0} \leq 1$. c -неперервні оператори введені Е. Мухамадієвим [4]. Подальше вивчення цих операторів здійснене В. Ю. Слюсарчуком (див., наприклад, [5], [6], [7]).

Визначимо оператор $S_\Delta \in L(C^0, C^0)$ рівністю $(S_\Delta x)(t) = x(t + \Delta)$, де $\Delta \in \mathbb{R}$. Оператор $B \in L(C^m, C^0)$ називається майже-періодичним, якщо замикання множини $\{S_\Delta B S_{-\Delta} : \Delta \in \mathbb{R}\}$ компактне в $L(C^m, C^0)$. Коли для довільного $\Delta \in \mathbb{R}$ $S_\Delta B S_{-\Delta} = B$, то оператор є автономним.

Справедливе твердження.

Теорема 2 [5]. Нехай для деякого $m \in \mathbb{N}$:

- 1) B — c -неперервний оператор простору $L(C^{m-1}, C^0)$;
- 2) $\frac{d^m}{dt^m} + B$ — майже-періодичний оператор простору $L(C^m, C^0)$;
- 3) $\inf_{\|x\|_{C^m}=1} \left\| \left(\frac{d^m}{dt^m} + B \right) x \right\|_{C^0} > 0$.

Тоді оператор $\frac{d^m}{dt^m} + B$ має c -неперервний, майже-періодичний обернений оператор $\left(\frac{d^m}{dt^m} + B \right)^{-1} \in L(C^0, C^m)$.

Для довільного комплексного банахового простору E з нормою $\|\cdot\|_E$ позначимо через $[E]$ алгебру лінійних неперервних операторів і задамо оператор B рівністю

$$(Bx)(t) = \sum_{p=0}^{\infty} \sum_{q=0}^{\infty} A_{pq} \frac{d^p x(t + \Delta_{pq})}{dt^p},$$

де $A_{pq} \in [E]$, $\Delta_{pq} \in \mathbb{R}$ для довільних $p, q \in \mathbb{N} \cup \{0\}$; $x = x(t)$ належить до простору функцій $C_\omega^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, для яких $(\forall m \in \mathbb{N})$: $\frac{d^m x(t)}{dt^m} \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ і $\sup_{m \geq 1} \omega^{-m} \left\| \frac{d^m x(t)}{dt^m} \right\|_{C^0} < +\infty$ ($\omega > 0$). Тоді справедливе таке твердження.

Теорема 3 [8].

$$\sigma_{[C_\omega^\infty(\mathbb{R}, E)]}(B) = \bigcup_{\varphi \in [-\omega, \omega]} \sigma_{[E]} \left(\sum_{p=0}^{\infty} \sum_{q=0}^{\infty} (i\varphi)^p \exp\{i\varphi \Delta_{pq}\} A_{pq} \right),$$

де $\sigma_{[E]}(B)$ — спектр елемента B алгебри $[E]$.

Твердження наступної теореми справедливе на підставі результатів робіт [6], [9].

Теорема 4. Нехай $\sum_{\Delta \in G} \|A_\Delta\|_{[\mathbb{R}^n]} < \infty$ та $\inf_{\varphi \in \mathbb{R}} \left| \det \sum_{\Delta \in G} \exp\{i\varphi \Delta\} A_\Delta \right| > 0$, де G — зліченно адитивна група дійсних чисел. Тоді існують елементи $B_\tau \in [\mathbb{R}^n]$, для яких $\sum_{\tau \in G} \|B_\tau\|_{[\mathbb{R}^n]} < \infty$, і рівняння

$$\sum_{\Delta \in G} A_\Delta y(t + \Delta) = \alpha(t), \quad t \in \mathbb{R}$$

для кожної функції $\alpha = \alpha(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ має єдиний розв'язок $y = y(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, який подається у вигляді $y(t) = \sum_{\tau \in G} B_\tau \alpha(t + \tau)$.

5. Доведення теореми 1. *Достатність.* Для оператора, визначеного рівністю

$$(Ny)(t) = y(t) + \sum_{k,\nu=1}^n P_k(C + D)^{-1}(D - C)P_\nu y(t - (a_\nu + a_k)l),$$

умова (3) теореми 1 і теорема 4 гарантують існування неперервного оберненого оператора $(N^{-1}x)(t) = \sum_{\tau \in G} B_\tau x(t + \tau)$, де G — адитивна група, породжена елементами $\{(a_\nu + a_k)l : k, \nu \in \{1, \dots, n\}\}$. Тому потрібно довести, що отримане з (11) рівняння

$$\frac{dy(t)}{dt} + (My)(t) = (N^{-1}\psi)(t),$$

де

$$\begin{aligned} (My)(t) &= \sum_{\tau \in G} B_\tau (E^{-1}(F - G)y(t + \tau) + \\ &+ E^{-1}(F + G) \sum_{k,\nu=1}^n P_k(C + D)^{-1}(D - C)P_\nu y(t + \tau - (a_\nu + a_k)l), \end{aligned}$$

має єдиний обмежений розв'язок $y(t) \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ для кожної функції $(N^{-1}\psi)(t) \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, якщо виконуються умови теореми 1. Тоді використання леми завершить доведення її достатності.

Зауважимо, що автономний оператор $M \in L(C^0, C^0)$ є c -неперервним. Це впливає з означення c -неперервного оператора, якщо вибрати

$$Q = T + \max_{\nu,k} (a_\nu + a_k)l \text{ і}$$

$$\delta = \varepsilon \frac{1 + \|(C + D)^{-1}(D - C)\|_{[\mathbb{R}^n]}}{\|E^{-1}(F - G)\|_{[\mathbb{R}^n]} + \|E^{-1}(F + G)(C + D)^{-1}(D - C)\|_{[\mathbb{R}^n]}}.$$

Тепер, згідно з теоремою 2, оператор $\frac{d}{dt} + M$ має неперервний обернений у випадку, коли

$$\inf_{\|x\|_{C^0}=1} \left\| \left(\frac{d}{dt} + M \right) x \right\|_{C^0} > 0. \quad (13)$$

Отже, для доведення теореми 1 достатньо отримати, що з умов (3), (4) теореми 1 випливає нерівність (13). Для цього розглянемо рівняння

$$\left(\left(\frac{d}{dt} + M \right) x \right) (t) = 0.$$

Якщо переписати це рівняння у вигляді $\frac{dx(t)}{dt} = -(Mx)(t)$, то з оцінки $\|x\|_{C^m} = \|M\|_{L(C^0, C^0)} \|x\|_{C^{m-1}}$ і оборотності оператора N випливає, що $\ker \left(\frac{d}{dt} + M \right) = \ker \left(N \frac{d}{dt} + NM \right) \subset C_\omega^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, де $\omega = \|M\|_{L(C^0, C^0)}$.

Далі розглянемо звуження оператора $N \frac{d}{dt} + NM$ на підпростір C_ω^∞ . Тоді, згідно з теоремою 3,

$$\begin{aligned} &\sigma_{L(C_\omega^\infty, C_\omega^\infty)} \left(N \frac{d}{dt} + NM \right) = \\ &= \bigcup_{\varphi \in [-\omega, \omega]} \sigma_{L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)} \left(i\varphi(I + H(\varphi)) + E^{-1}(G - F) + E^{-1}(F + G)H(\varphi) \right). \end{aligned}$$

Отже, з останньої рівності та з умови (4) теореми 1 випливає, що $\ker(N \frac{d}{dt} + NM) = \{0\}$, тобто (13) виконується. Достатність доведено.

Необхідність. Нехай задача (1), (2) має єдиний обмежений розв'язок у просторі $C^1([0, l] \times \mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$. Тоді, на підставі леми, рівняння (11) також має єдиний обмежений розв'язок $z = z(t)$. Отже, за теоремою Банаха про обернений оператор [10], існує така стала $K > 0$, що

$$\|z\|_{C^1} \leq K \|\psi\|_{C^0}. \quad (14)$$

Доведемо, що виконуються умови (3), (4) теореми 1.

Доведення будемо проводити від супротивного. Припустимо протилежне, тобто, що (3) не виконується. Тоді

$$\inf_{\varphi \in \mathbb{R}} |\det(I + H(\varphi))| = 0. \quad (15)$$

З майже-періодичності оператора $I + H(\varphi)$ випливає існування послідовностей чисел $\varphi_1, \dots, \varphi_n, \dots$ та одиничних векторів e_1, \dots, e_n, \dots з \mathbb{R}^n таких, що $\lim_{m \rightarrow \infty} |\varphi_m| = \infty$ і $\lim_{m \rightarrow \infty} \|(I + H(\varphi_m))e_m\|_{\mathbb{R}^n} = 0$. Розглянемо послідовність функцій $x_m(t) = (\varphi_m)^{-1} e^{i\varphi_m t} e_m$. Очевидно, що $\|x_m\|_{C^1} = 1$ для всіх $m \in \mathbb{N}$ і $\lim_{m \rightarrow \infty} ((N \frac{d}{dt} + NM)x_m)(t) = 0$, що суперечить (14).

Отже, припущення про правильність рівності (15) є хибним.

Тепер перевіримо, чи виконується умова (4) теореми 1. Припустимо супротивне, тобто, що не виконується (4). Тоді існує число φ_0 таке, що

$$\det(i\varphi_0(I + H(\varphi_0)) + E^{-1}(G - F) + E^{-1}(F + G)H(\varphi_0)) = 0.$$

Справді, за зробленим припущенням існує послідовність $\{\varphi_m\}_{m \geq 1}$ така, що

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \det(i\varphi_m(I + H(\varphi_m)) + E^{-1}(G - F) + E^{-1}(F + G)H(\varphi_m)) = 0.$$

З умови (3) теореми 1 та нашого припущенням випливає, що ця послідовність є обмеженою. Тому існує границя $\lim_{m \rightarrow \infty} \varphi_m = \varphi_0$. Поклавши $x_0(t) = \exp\{i\varphi_0 t\}e$, де $\|e\|_{\mathbb{R}^n} = 1$, отримаємо $((N \frac{d}{dt} + NM)x_0)(t) = 0$, що суперечить (14), тобто припущення хибне.

Отже, якщо задача (1), (2) має єдиний обмежений розв'язок $u = u(x, t)$, $v = v(x, t) \in C^1([0, l] \times \mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, то умови (3), (4) теореми 1 виконуються.

Теорему 1 доведено.

Зауваження 1. У випадку, коли існує найменше спільне кратне φ_0 чисел a_1, \dots, a_n , функція $H(\varphi)$ є періодичною і в умові (3) теореми 1 достатньо вимагати, щоб φ пробігало значення від 0 до $2\pi/\varphi_0$.

Зауваження 2. Враховуючи те, що умови теореми вимагають оборотність операторів $I + H(\varphi)$ та $i\varphi(I + H(\varphi)) + E^{-1}(G - F) + E^{-1}(F + G)H(\varphi)$, то можна їх послабити вимагаючи, щоб спектральний радіус операторів $H(\varphi)$ та $(\varphi E)^{-1}(F + G) - 2F(\varphi E(I + H(\varphi)))^{-1}$ був меншим за одиницю. Ще більш слабшою є умова, щоб їх норми були меншими за одиницю.

ЛІТЕРАТУРА

1. Слюсарчук В. Ю., Ярмуш Я. І., Дейнека О. Ю. *Обмежені розв'язки крайових задач для систем телеграфних рівнянь*// Нелинейные краевые задачи математической физики и их приложения: Сб. научн. труд. – Киев, 1995. – С.82–83.
2. Колесов Ю. С., Швитра Д. И. Автоколебания в системах с запаздыванием. — Вильнюс: Моксклас, 1974. – 147 с.
3. Смирнов В. И. Курс высшей математики, т. II. – М.: Наука, 1974.-656 с.
4. Мухамадиев Э. *Об обратимости функциональных операторов в пространстве ограниченных на оси функций*// Матем. заметки. – 1972. – Т.11, №3. – С.269–274.
5. Слюсарчук В. Е. *Обратимость s -непрерывных почти-периодических операторов*// Мат. сб. – 1981. – №4. – С.483–501.
6. Слюсарчук В. Е. *Ограниченные и почти-периодические решения линейных функциональных уравнений*// Качественное исследование дифференциально-функциональных уравнений: Сб. научн. труд. – Киев: Наукова думка, 1980. – С.144–148.
7. Слюсарчук В. Е. *Необходимые и достаточные условия обратимости равномерно s -непрерывных функционально-дифференциальных операторов* // Укр. мат. журн. – 1989. – Т.41, №2. – С.201–205.
8. Слюсарчук В. Е. *Оценки спектров и обратимость функциональных операторов* // Мат. сб. – 1978. – №2. – С.271–288.
9. Слюсарчук В. Е. *Ограниченные решения линейных функциональных уравнений.* – В кн.: Качественные методы теории дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. – К., 1977.– С.124–129.
10. Колмогоров А. Н., Фомин С. В. *Элементы теории функций и функционального анализа.*– М.: Наука, 1989. – 624 с.

Рівненський державний технічний університет

Надійшло 26.06.2000
Після переробки 1.02.2002